

# PINCE PARALLÈLES DEUX MORS GRANDE COURSE

## LWR50L-21-00001-A

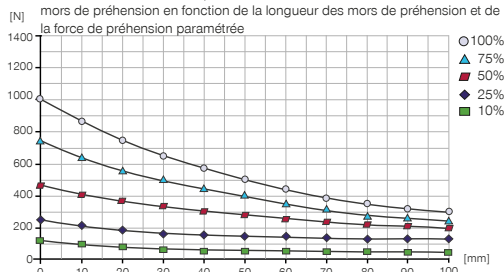
### ► SPÉCIFICATIONS PRODUIT



**MATCH**

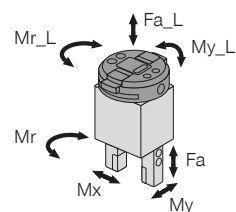
#### ► Diagramme des forces

Affiche la somme arithmétique des forces individuelles exercées au niveau des mors de préhension en fonction de la longueur des mors de préhension et de la force de préhension paramétrée



#### ► Forces et couples

Affichage des forces et couples statiques



Mr_L [Nm]	20	Mr [Nm]	25
My_L [Nm]	40	Mx [Nm]	25
Fa_L [N]	500	My [Nm]	25
		Fa [N]	500

#### ► Caractéristiques techniques

**LWR50L-21-00001-A**

#### N° de commande

#### Caractéristiques générales

Commande	IO-Link
Température de service [°C]	5 ... +50
Protection de IEC 60529	IP40
Poids [kg]	1.2

#### Données spécifiques au changeur d'outils

Transfert électrique de l'énergie	intégrée
Course de verrouillage [mm]	1
Précision de répétition en X, Y [mm]	0.05
Précision de répétition en Z [mm]	0.05
Force de serrage [N]	50
Force de desserrage [N]	0
Déport max. de l'axe au couplage en X, Y [mm]	1.0

#### Données spécifiques au préhenseur

Adapté aux séries	LWR50F-xx-03/04/05
Gestion des câbles	externe
Type d'entraînement	électrique
Entraînement	Moteur BLDC
Détection de la position	intégrée
Détection de position via données de processus	Oui
Course par mors, réglable [mm]	40
Force de préhension min. [N]	100
Force de préhension nominale [N]	1000
Temps de commande [s]	0.1
Poids propre du mors de préhension monté max. [kg]	0.3
Longueur mors de préhension max. [mm]	100
Vitesse déplacement en mode de positionnement max. [mm/s]	60
Précision de répétition +/- [mm]	0.02
Tension [V]	24
Courant absorbé max. [A]	5
Déplacement minimal par mors [mm]	3

## ▶ ACCESSOIRES RECOMMANDÉS



### RACCORDS / AUTRES



**ALWR1-50-A**  
Match - Magasin

## ▶ ACCESSOIRES RECOMMANDÉS MAGASINS



**NJ5-E2SK-01**  
Détecteur de proximité inductif Câble 0,3 m - Fiche M8

