

MATCH - MÓDULO ROBOT

LWR50F-13-04-A

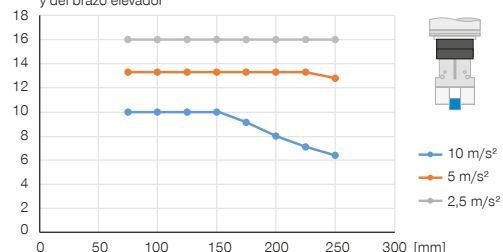
► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



MATCH

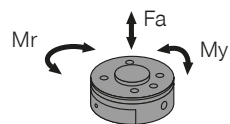
► Diseño vertical con fuerza de agarre centrada

Muestra el peso de manipulación máximo en función de la aceleración y del brazo elevador



► Fuerzas y momentos

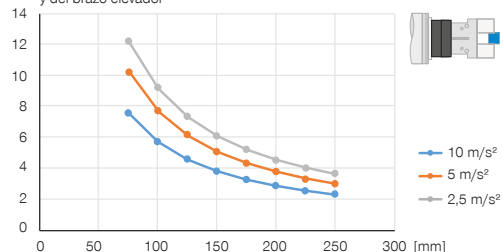
Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	20
My [Nm]	40
Fa [N]	500

► Diseño horizontal con fuerza de agarre centrada

Muestra el peso de manipulación máximo en función de la aceleración y del brazo elevador



► ACCESORIOS RECOMENDADOS



COMPONENTES DE AGARRE



LWR50L-02-00001-A
Match - Pinzas



LWR50L-03-00001-A
Match - Pinzas



LWR50L-22-00001-A
Match - Pinzas



LWR50L-23-00002-A
Match - Pinzas



CONEXIONES/OTROS



CSTE01483
Cable de conexión recto de 5 m - toma M12



KAG500IL
Cable conector recto 5 m - macho, hembra M12



SCM-C-05-00-A
Smart Communication Module



WVM7
Racores angulares



ZUB123084
Alivio de la tensión

