

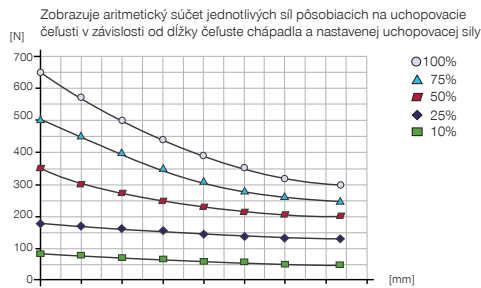
# 2 - ČELUŠŤOVÉ PARALELNÉ CHÁPADLÁ S VEĽKÝM ZDVIHOM

## HRC-01-072797

### ► ŠPECIFIKÁCIE PRODUKTOV

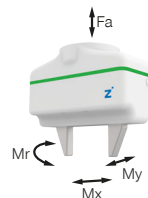


#### ► Diagram uchopovacej sily



#### ► Sily a momenty

Zobrazuje statické sily a momenty, ktoré môžu pôsobiť okrem uchopovacej sily.



Mr [Nm]	35
Mx [Nm]	35
My [Nm]	35
Fa [N]	500

### ► TECHNICKÉ ÚDAJE

Objednávacie č.	Technické údaje
Vhodné pre typ robot	Yaskawa HC10 / HC10 DT**
Konštrukcia HRC podľa ISO/TS 15066	Áno
HRC forma	kooperatívne
Integrované zaistovacie čeluste	Nie
Vedenie káblov	vnútorné
Bezpečnostné funkcie	STO
Typ pohonu	elektrické
Pripájanie	IO-Link
Zdvih na čelusť [mm]	60
Rozšírený Zdvih Na Čelusť, Nastaviteľné Min. [mm]	60
Poistka uchopovacej sily	Áno
Uchopovacia sila min. [N]	100
Uchopovacia sila max. [N]	650
Uchopovacia sila podľa normy ISO/TS 15066 [N]*	>140
Čas riadenia [s]	0,1
Povolená hmotnosť na jednu uchopovaciu čelusť max. [kg]	0,3
Rýchlosť pojazdu silovej prevádzky max. [mm/s]	60
Rýchlosť pojazdu prevádzky pri polohovaní max. [mm/s]	60
Opakovacia presnosť +/- [mm]	0,05
Prevádzková teplota min. [°C]	5
Prevádzková teplota max. [°C]	+50
Druh krytia potiem IEC 60529	IP40
Hmotnosť [kg]	1,8

\* Hodnota, ktorá je stanovená podľa parametrov uvedených v norme ISO/TS 15066 pomocou certifikovaného prístroja na meranie sily od spolku DGUV

\*\* Potrebne sú platne adaptéra pre HC10: APR000026 + APR000027/Potrebne sú platne adaptéra pre HC10 DT: APR000027

Ďalšie informácie nájdete v našej brožúre Yaskawa.

## TECHNICKÉ NÁKRESY

